第5章

交流回路の直並列接続

本章では、以下のことを身につけることを目的とする.

- 5つの「できる」
 - Z と Y の計算
 - 複素平面上の Z と Y の図示
 - フェーザを用いた交流回路の計算
 - 複素平面上のフェーザの図示
 - フェーザと実関数(波形)との対応

4つの「知っている」

移相回路,等価回路,

ブリッジ回路, 共振回路



5.1 直並列回路

本節では,幾つかの直列回路,並列回路について,合 成インピーダンスを表す式を示し,その複素平面上での 描像を示す.また,フェーザ形式で表した場合の電圧と 電流の複素平面上での描像を示す.これらの事例に触れ ることで「フェーザ」と「インピーダンス」という概念 に慣れてもらいたい.

5.1.1 RC 直列回路

図 **5.1** に示すような抵抗 *R* とコンデンサ *C* の直列回 路の合成インピーダンス *Z* は次式で表される.

$$Z = R + \frac{1}{j\omega C} = R - j\frac{1}{\omega C}.$$
 (5.1)

ここで、Zの大きさ |Z| と偏角 $\arg Z$ は次式で表される. なお、図中では偏角を θ と表記した.

$$|Z| = \sqrt{R^2 + \left(\frac{1}{\omega C}\right)^2},\tag{5.2}$$

$$\arg Z = \tan^{-1} \left(-\frac{1}{\omega CR} \right). \tag{5.3}$$

図 5.1 RC 直列回路図とそのインピーダンスを表す式, フェーザ形式で表した電流と電圧の複素平面上での関 係,インピーダンスの複素平面上での描像.

5.1.2 RC 並列回路

図 5.2 に示すような抵抗 R とコンデンサ C の並列回 路の合成アドミタンス Y は次式で表される. 並列の場 合は, アドミタンスで扱った方が式がシンプルになる (見通しがよい, などという)ので, アドミタンスで表 しているが, 必要ならばインピーダンスで表してもかま わない.

$$Y = \frac{1}{R} + j\omega C. \tag{5.4}$$

ここで, Y の大きさ |Y| と偏角 argY は次式で表される. なお, 図中では偏角を θ と表記した.

$$|Y| = \sqrt{\left(\frac{1}{R}\right)^2 + (\omega C)^2},$$
 (5.5)

$$\arg Y = \tan^{-1}(\omega CR). \tag{5.6}$$



図 5.2 RC 並列回路図とそのアドミタンスを表す式, フェーザ形式で表した電流と電圧の複素平面上での関 係,アドミタンスの複素平面上での描像.



図 5.3 RL 直列回路図とそのインピーダンスを表す式, フェーザ形式で表した電流と電圧の複素平面上での関 係,インピーダンスの複素平面上での描像.

5.1.3 RL 直列回路

図 5.3 に示すような抵抗 *R* とコイル *L* の直列回路の 合成インピーダンス *Z* は次式で表される.

$$Z = R + j\omega L. \tag{5.7}$$

ここで、Zの大きさ |Z| と偏角 $\arg Z$ は次式で表される. なお、図中では偏角を θ と表記した.

$$|Z| = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2},$$
 (5.8)

$$\arg Z = \tan^{-1} \left(\frac{\omega L}{R} \right). \tag{5.9}$$



図 5.4 RL 並列回路図とそのアドミタンスを表す式, フェーザ形式で表した電流と電圧の複素平面上での関 係,アドミタンスの複素平面上での描像.

5.1.4 RL 並列回路

図 5.4 に示すような抵抗 *R* とコイル *L* の並列回路の 合成アドミタンス *Y* は次式で表される.並列の場合は, アドミタンスで扱った方が式がシンプルになる(見通し がよい,などという)ので,アドミタンスで表している が,必要ならばインピーダンスで表してもかまわない.

$$Y = \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} = \frac{1}{R} - j\frac{1}{\omega L}.$$
 (5.10)

ここで, *Y*の大きさ |*Y*| と偏角 arg*Y* は次式で表される. なお, 図中では偏角をθと表記した.

$$|Y| = \sqrt{\left(\frac{1}{R}\right)^2 + \left(\frac{1}{\omega L}\right)^2},\tag{5.11}$$

$$\arg Y = \tan^{-1} \left(-\frac{R}{\omega L} \right). \tag{5.12}$$

5.2 つなぎ方に関する留意事項

図 5.5 は、 $R \ge C$ を接続する順番が異なる二つの RC 直列回路である. 合成インピーダンス、回路全体に流れ る電流 $I \ge$ 電源電圧Eの関係は、どちらも全く同じで ある. また、Rだけに注目したときのRの端子間の電 圧 $V_R \ge R$ に流れる電流Iも、二つの回路で比較しても 差異はない. また、Cだけに注目したときのCの端子 間の電圧 $V_C \ge C$ に流れる電流Iについても、同様に、 差異が無い.

これら二つの回路は等価とみてよいのだろうか?



図 5.5 CR 直列回路と RC 直列回路. どちらも合成イン ピーダンスは同じであるが, p を接地電位 (= 0 V) とし た場合の b と b' の電位が異なる.

答えはこの回路の何処に注目しているかで異なる.

 $p \ge a$ の端子間しか問題にしないのであれば、等価で ある.しかし、b や b' も考慮する場合には、等価ではな $い^{*1}.これは、<math>p を基準としたときの b の電位 V_{bp} と、$ $<math>p を基準としたときの b' の電位 V_{b'p} が異なるからであ$ $る.以下では、<math>V_{bp} \ge V_{b'p}$ がどのように異なるのか、に ついて説明する.

まず,説明のための前準備を行う.前の段落にて,何 の説明もなく V_{bp} や $V_{b'p}$ という書き方をしたが,二つ の添え字で二点間の電圧やある点から見た「電位」を表 すときのルールを定めておく. V_{bp} とは、「pからbを見 たときの電圧(電位差)」,もしくは、「bの電位(但し、 pを基準としてますよ)」である.従って,添え字の順番 を逆にすると符号が変わるので留意すること*².

図 5.6(a) と図 5.6(b) は, *R* と*C* の接続順番が異なる 二つの回路の電圧と電流のフェーザ図である. 説明をし 易くするために,電流 *I* が複素平面上で水平になるよう な電圧が印加されているものとする. (a) と (b) のどち らの場合も, *R* と*C* を個別に抜き出して考えた場合の 電圧と電流の関係は同じであり,次式のようになる.

$$V_{\rm R} = RI, \qquad (5.13)$$

$$V_{\rm C} = \frac{1}{j\omega C} I. \tag{5.14}$$

以上で,前準備は終わりである.ここから説明の本論 に入る.ある節点を基準としてそこから回路に沿って別



図 5.6 *R* と *C* の接続順番が異なる二つの回路の電圧と 電流のフェーザ図.



図 5.7 異なる素子を通って電位勾配を登ることを,異な る経路で山を登ることに例えると,イメージとしてはこ んな感じである.通る経路がことなると,到達地点の高 さは同じだが,途中の高さが異なる.

の節点に移動するとき、回路素子と出会う順番が異なる と、途中の電位が異なってくる、というのが説明の要点 である.山登りに例えれば、図5.7のように、山頂に向 けて坂道を登るときに、異なる経路をたどると、最終的 に到達する山頂の高さは同じであるが、途中の高さが異 なる、というようなイメージである.これを複素平面上 にフェーザ形式の電圧と電流を描くことで説明する.

図 5.6(a) の場合も図 5.6(b) の場合も、p から a に向 かって電位勾配を登っていくと、最終的に到達する a の 電位 V_{ap} は、どちらの場合も同じである (同じ山の頂上 に到達する). しかし、図 5.6(a) の場合には、p から登っ ていくときに最初に通る回路素子が抵抗 R であるのに 対し、図 5.6(b) の場合には、最初に通る回路素子はコン デンサ C である. 抵抗 R における電位勾配が式 (5.13) で与えられるのに対し、コンデンサ C における電位勾配 は式 (5.14) で与えられ、抵抗の場合と異なる. 従って、 b と b' の電位が異なるのである. どのように異なるか

^{*1} b や b' を考慮する具体的な例としては,例えば,後で b (或い は b')に何かを接続して使う場合などである.

^{*2} 坂の勾配を言うときに、同じ勾配であっても、坂の上から見れ ば、その勾配は「下り坂」になるが、坂の下から見れば、その 勾配は「上り坂」である、というのと同じである.

を見てみよう.

図 5.6(a) の場合には、p からb に向かうときに感じる 電位勾配は、 $V_{bp} = V_R$ である.抵抗では電圧と電流の間 に位相差が生じないので、複素平面上で表したフェーザ 形式の電流 $I \ge V_{bp}$ は、電流が描かれている軸と同じ軸 上に描かれることになる.一方、図 5.6(b) の場合には、 p から b' に向かうときに感じる電位勾配は、 $V_{b'p} = V_C$ である. コンデンサでは電流に対して電流の位相が 90° 遅れるので、複素平面上で表したフェーザ形式の電流 I $\ge V_{b'p}$ は、電流が描かれている軸に対して -90° だけ回 転した方向に描かれることになる.

以上をまとめると、以下のようになる.

複数の回路素子を接続する場合,接続の順番が異 なっていても,合成インピーダンスに違いは無い が,回路素子同士を接続している節点の電位が異 なる

このことをうまく利用すると、節点の電位の大きさは 変えずに、位相だけを変える、という回路が出来る.こ れを移相回路という.以下の節では、このような特定の 用途のために「うまい具合に作った回路」を紹介する.

5.3 移相回路(その1)

移相回路 (phase-shifter) の回路図を図 5.8 に示す. Rの値や ωC の値によって E に対する V の位相が変わる 回路である.各部の電圧をフェーザ形式で表し,複素 平面上で描くと、図 5.9 のようになる. $V_{\rm R} \ge V_{\rm C}$ が変 わっても、p に対する b の電位 $V_{\rm bp} \ge p$ に対する b' の電 位 $V_{\rm b'}$ が補助線として描いた円周上を動くだけとなる. 従って、 $|V| = |V_{\rm bp} - V_{\rm b'p}| = |E| \ge to 0$, |V| の絶対値は 変化せず、E に対する V の角度(即ち、E に対する Vの位相) だけが変化する.

5.4 移相回路(その2)

図 5.10 は、先の移相回路のマイナーチェンジ版である. 動作機構は同じであるが、V_{bo}の大きさ(絶対値)が |*E*|ではなく |*E*|/2 になる点が異なる.

Vboの絶対値が Eの半分になることは、以下の式にて



図 5.8 移相回路 (Phase-Shifter) の回路図.



図 5.9 移相回路のフェーザ・ダイヤグラム.



図 5.10 移相回路 (その 2)の回路図.

説明される.

$$V_{bo} = \frac{R_1}{R_1 + \frac{1}{j\omega C_1}} E - \frac{E}{2}$$
$$= \frac{R_1 - \frac{1}{j\omega C_1}}{R_1 + \frac{1}{j\omega C_1}} \frac{E}{2}$$
$$= \frac{j\omega C_1 R_1 - 1}{j\omega C_1 R_1 + 1} \frac{E}{2}.$$

(5.15)

4



図 5.11 ブリッジ回路.

これより,

$$|V_{\rm bo}| = \frac{|E|}{2} \tag{5.16}$$

となる.

5.5 ブリッジ回路

図 5.11 のような回路をブリッジ回路という. Z_5 を流 れる電流がゼロの状態(これを平衡状態という)になる ように Z_1 , Z_2 , Z_3 , Z_4 を調節する. 平衡状態になる条 件は,次式で与えられる.

$$\frac{Z_1}{Z_2} = \frac{Z_3}{Z_4}.$$
 (5.17)

こんな回路を作って何が嬉しいのか?

ブリッジ回路は、ブリッジ回路の1~4のインピーダ ンスの内、どれか一つが未知のインピーダンスであると きに、残りの3つのインピーダンスが正確にわかってい れば、その未知のインピーダンスを算出することができ る.抵抗、インダクタンス、更には、印加されている交 流電圧の周波数を測定する回路として、ホイートストン ブリッジ (Wheatstone bridge)、マクスウェルブリッジ (Maxwell bridge)、ウィーンブリッジ (Wien bridge) が 知られている.他にも様々なブリッジが存在するが、本 章では、これら三つのブリッジを紹介する.(適宜更新 する予定)

5.5.1 ホイートストンブリッジ

図 5.12 はホイートストンブリッジと呼ばれるブリッジ回路である.このブリッジの目的は,抵抗測定である.平衡条件式は,

$$\frac{R_1}{R_2} = \frac{R_3}{R_4} \tag{5.18}$$



図 5.12 未知の抵抗値を高精度で求めるためのホイート ストンブリッジ.

である. R_1 が未知の抵抗であるとするとき,平衡条件 を満たす R_2 , R_3 , R_4 が高精度でわかっていれば,平衡 式の変形版である

$$R_1 = \frac{R_3}{R_4} R_2 \tag{5.19}$$

によって, *R*₁を高精度で決定出来る, というのがこの ブリッジの御利益である.

課題

ホイートストンブリッジの平衡条件を導出せよ

略解

図 **5.12** の *v*₃ と *v*₄ は,二つの抵抗で電圧を分割した ときの電圧に相当するから,次式で与えられる.

$$v_3 = \frac{R_3}{R_1 + R_3} E, (5.20)$$

$$v_4 = \frac{R_4}{R_2 + R_4} E. \tag{5.21}$$

これらを使って、vBCを表すと、以下のようになる.

$$v_{\rm BC} = v_3 - v_4. \tag{5.22}$$

平衡条件の $v_{BC} = 0$ を満たすとすると、次式が成り立つ.

$$\frac{R_3}{R_1 + R_3} - \frac{R_4}{R_2 + R_4} = 0.$$
(5.23)

この式を変形すれば、以下の平衡条件の式となる.

$$\frac{R_1}{R_2} = \frac{R_3}{R_4}.$$
 (5.24)

この平衡条件は、この形にする必要性は全くない. $R_1R_4 = R_2R_3$ と書いても何の問題も無い.ただ、覚



図 5.13 275597 携帯用ホイートストンブリッジ(横河 メータ&インスツルメンツ株式会社)[1]. 1Ω~10 MΩ までの広範囲を測定可能(有効数字4桁).

えやすいように、ブリッジ回路図の中での R_i の配置と 式の中の R_i の配置が同様になる式が好んで紹介の時に 書かれるようである.

豆知識

実際に売られているホイートストンブリッジの実物 写真を図 **5.13** に示す [1]. $R_1 = A.BCD \times 10^E \Omega$ とした 場合,四つのダイヤルが R_1 の有効数字部分を決定す るダイヤルであり, $R_2 = A.BCD$ の桁の1桁目 A,2桁 目 B,3桁目 C,4桁目 D を設定するつまみと考えれば よい.左上のつまみは, R_3/R_4 の設定つまみに相当し, R_1 を上のように表したときの E を設定することに相 当する.これにより,抵抗 R_1 の値を,有効数字4桁の $R_1 = A.BCD \times 10^E \Omega$ という形で計測することができる のである.左下のメーターは,節点 B と C の間に電流 が流れない(即ち,同電位の)状態になっているかどうか を見るための検流計である.

5.5.2 ウィーンブリッジ

図 5.14 はウィーンブリッジと呼ばれるブリッジ回路 である.このブリッジの目的は周波数測定である.平衡 条件式は,

$$\omega = \frac{1}{R_3 C_3} \tag{5.25}$$

である. 但し, $R_1 = 2R_2$, $R_3 = R_4$, $C_3 = C_4$ という条 件を満たすものとする.

課題

ウィーンブリッジの平衡条件を導出せよ



図 5.14 周波数を回路素子定数から求めるためのウィー ンブリッジ.

略解

平衡条件を単純に書き下すと次式のようになる.

$$\left(R_3 + \frac{1}{j\omega C_3}\right) \left(\frac{1}{R_4} + j\omega C_4\right) = \frac{R_1}{R_2}.$$
 (5.26)

これを平衡条件がわかりやすい以下のような形式に式変 形する.

$$\frac{R_3}{R_4} + \frac{C_4}{C_3} + j\left(\omega R_3 C_4 - \frac{1}{\omega R_4 C_3}\right) = \frac{R_1}{R_2}.$$
 (5.27)

左辺と右辺の実部と虚部がそれぞれ等しい,という条件 から、

$$\frac{R_3}{R_4} + \frac{C_4}{C_3} = \frac{R_1}{R_2},\tag{5.28}$$

$$\omega R_3 C_4 = \frac{1}{\omega R_4 C_3} \tag{5.29}$$

となる.ここで、 $R_1 = 2R_2$, $R_3 = R_4$, $C_3 = C_4$ の但し 書きを利用すると、

$$\omega = \frac{1}{R_3 C_3} \tag{5.30}$$

となり、 $R_3 \ge C_3$ から周波数 ω が求められることがわかる.

5.5.3 マクスウェルブリッジ

図 **5.15** はマクスウェルブリッジと呼ばれるブリッジ 回路である.実体写真は,図 **5.16** に示すようなもので ある [2].抵抗 *R*₂, *R*₃, *R*₄ とコンデンサ *C*₄ を利用し て,未知の誘導性インピーダンス *Z* = *R*₁+jω*L*₁の抵抗 成分 *R*₁ とインダクタンス *L*₁ を求めるために使用され る.用いている交流電源の周波数 ω の情報が必要ない ことが特徴である.



図 5.15 誘導性インピーダンスを求めるために用いられるマクスウェルブリッジ.



図 5.16 マクスウェルブリッジ [2].

課題

マクスウェルブリッジの平衡条件を導出せよ

略解

平衡条件の式を書き下すと、かなり複雑だが、以下の ようになる.

$$\frac{R_1 + j\omega L_1}{\frac{1}{R_4} + j\omega C_4} = R_2 R_3,$$
 (5.31)

$$\frac{R_1 R_4 + j\omega L_1 R_4}{1 + j\omega C_4 R_4} = R_2 R_3.$$
(5.32)

従って,

$$R_1 R_4 + j\omega L_1 R_4 = R_2 R_3 (1 + j\omega C_4 R_4).$$
 (5.33)

これより,

$$R_1 = \frac{R_2 R_3}{R_4},\tag{5.34}$$

$$L_1 = C_4 R_2 R_3 \tag{5.35}$$

となり, $R_1 \ge L_1$ が R_2 , R_3 , R_4 , C_4 から求められる ことがわかる.



図 5.17 LC 直列回路.





5.6 共振回路

図 5.17 と図 5.18 は, それぞれ, LC 直列回路, LC 並 列回路である. コイル L とコンデンサ C で構成される 回路要素は, インピーダンスの大きさがある周波数でゼ ロになる, あるいは, ある周波数で無限大になる, とい う特性を持つ. このような特性を「共振特性」という.

図 5.17 に示した LC 直列回路の場合には、合成イン ピーダンス Z_s は、

$$Z_{s} = j\omega L_{1} + \frac{1}{j\omega C_{1}}$$
$$= j\left(\omega L_{1} - \frac{1}{\omega C_{1}}\right)$$
(5.36)

となり、()内がある特定の周波数の時にゼロになることがわかる.

図 5.18 に示した LC 並列回路の場合には、合成イン ピーダンス Z_p は、

$$Z_{p} = \frac{1}{j\omega C_{2} + \frac{1}{j\omega L_{2}}}$$
$$= j \left(\frac{\omega L_{2}}{1 - \omega^{2} L_{2} C_{2}} \right)$$
(5.37)

となり、()内がある特定の周波数の時に無限大になることがわかる.

図 5.17 に示した LC 直列回路と図 5.18 に示した LC 並列回路のインピーダンスは,虚部しか持たないため, インピーダンスはリアクタンス成分だけを持っているこ とになる.



図 5.19 LC 直列回路の周波数特性.



図 5.20 LC 並列回路の周波数特性.

図 5.19, 図 5.20 は, $L_1 = 100$ mH, $C_1 = 10 \mu$ F, $L_2 = 100$ mH, $C_2 = 10 \mu$ F として Z_S , Z_P を計算し, それぞ れのリアクタンス成分の大きさの周波数特性を図示した ものである. このような特性全体を「共振特性」と言う. また, この特性の場合,ちょうど f = 1 kHz の時にリア クタンス成分がゼロ,または,無限大になっている. そ のような周波数を「共振周波数」という. そのような周 波数に設定されている状態を「共振している」というコ トバで表現する. 「共振」については,別途,章を改めて 詳しく説明する.

5.7 計算練習 (その1) RC 直列回路

図 5.21 に示した回路について,以下の間に答えよ.なお、電源 *E* の波形は、 $e(t) = E_{\rm m} \sin \omega t$ で表され、 $E_{\rm m} = 10\sqrt{2}$ V、 $\omega = 5000$ rad/s とする.また、 $C = 10 \ \mu$ F、 $R = 10 \ \Omega$ とする.有効数字は3 桁とする^{*3}.



図 5.21 計算練習用の RC 直列回路.

- e(t) のフェーザ形式を E とするとき, E を r∠θ の 極座標形式で表せ.
- C と R の合成インピーダンス Z を r∠θ の極座標形 式で求めよ.
- フェーザ形式の電流 I を r∠θ の極座標形式で求 めよ.
- C にかかる電圧 (フェーザ形式)V_C を r∠θ の極座標 形式で求めよ.
- *R*にかかる電圧 (フェーザ形式)*V*_R を *r*∠θ の極座標 形式で求めよ.
- 6. E, V_C, V_Rの関係を複素平面上で図示せよ.
- フェーザ形式の電流 *I* に対応する電流波形 *i(t)* を表 す式を書け.
- 8. e(t) と i(t) の波形の概形を図示せよ.
- 9. Z, E, Iの関係を複素平面上で図示せよ.

略解 1

電圧波形を表す式 $e(t) = E_{\rm m} \sin(\omega t + \theta)$ に対応する フェーザ表記が $E = \frac{E_{\rm m}}{\sqrt{2}} \angle \theta$ であるから、この場合の E は、以下のように表される.

$$E = \frac{10\sqrt{2}}{\sqrt{2}} \angle 0^{\circ} = 10 \angle 0^{\circ}$$
$$= (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ V.}$$

略解 2

この場合の合成インピーダンス Z を表す式は,

$$Z = R + \frac{1}{j\omega C}$$

である.従って、Zは以下のようになる.

$$Z = 10 + \frac{1}{j(5000) \times (10 \times 10^{-6})}$$

= $10 - j \frac{1}{5 \times 10^3 \times 10^{-5}}$
= $10 - j \frac{1}{5 \times 10^{-2}} = 10 - j0.2 \times 10^2$
= $10 - j20 = 22.36 \angle -63.43^\circ$
= $(22.4 \angle -63.4^\circ) \Omega$.

略解3

オームの法則 I = E/Z において、 $E = (10 \angle 0^\circ)$ V、 $Z = (22.36 \angle -63.43^\circ) \Omega$ であるから、I は以下のようになる.

$$I = \frac{E}{Z} = \frac{10\angle 0^{\circ}}{22.36\angle -63.43^{\circ}}$$
$$= \frac{10}{22.36}\angle 63.43^{\circ} = 0.4472\angle 63.43^{\circ}$$
$$= (0.447\angle 63.4^{\circ}) \text{ A.}$$
(5.38)

略解 4

Cのインピーダンスを Z_C とすると、オームの法則より、Cにかかる電圧は $V_C = Z_C I$ で求められる、 Z_C は、

$$Z_{\rm C} = \frac{1}{j\omega C}$$

= $\frac{1}{j5000 \times 10 \times 10^{-6}} = -j20$
= $(20.0 \angle -90.0^{\circ}) \ \Omega$

となる.従って、 V_C は以下のようになる.

$$V_{\rm C} = Z_{\rm C} I$$

= (20\angle - 90°) × (0.4472\angle 63.43°)
= 8.944\angle - 26.57°
= (8.94\angle - 26.6°) V.

^{*3} 問題の中の数値に√2が入っていたり、5000なる表記が含まれており、有効数字3桁の数値表現法に従っていないが、解答の際にこれらの数値を使う場合には、有効数字3桁の数値として扱って欲しい.以降の問題も同様.



図 5.22 計算練習用の RC 直列回路の電圧 (フェーザ)の 複素平面上での関係. (a) 節点間の電位差のみを考慮し た作図例. (b) 節点の電位を考慮した作図例.

略解 5

オームの法則より, R にかかる電圧は $V_{\rm R}$ = RI で求められる.従って, $V_{\rm R}$ は以下のようになる.

$$V_{\rm R} = Z_{\rm R}I = 10 \times 0.4472 \angle 63.43^{\circ}$$

= 4.472 \angle 63.43^{\circ}
= (4.47 \angle 63.4^{\circ}) V.

略解 6

これまでに得たE, $V_{\rm C}$, $V_{\rm R}$ は以下の通りである.

 $E = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ V},$ $V_{\text{C}} = (8.94 \angle -26.6^{\circ}) \text{ V},$ $V_{\text{R}} = (4.47 \angle 63.4^{\circ}) \text{ V}.$

 $E = V_{\rm C} + V_{\rm R}$ に留意して,これらの関係を複素平面上で 図示すれば,図 5.22 のようになる.

略解 7

フェーザ形式の電流;

$$I = \frac{I_{\rm m}}{\sqrt{2}} \angle \phi$$

は,波形で表したときの電流 *i(t)* が次式で表されること を意味している.

 $i(t) = I_{\rm m} \sin(\omega t + \phi).$

 $I = (0.4472 \angle 63.43^{\circ}) A$ であったから,振幅 $I_{\rm m}$ と位相 ϕ は,それぞれ以下のようになる.

 $I_{\rm m} = 0.4472 \times \sqrt{2} = 0.632$ A, $\phi = 63.4^{\circ}$

従って, i(t) は次式のようになる.

 $i(t) = 0.632 \sin(\omega t + 63.4^{\circ})$ A.



図 5.23 計算練習用の RC 直列回路の電圧波形と電流波 形の関係.



図 5.24 計算練習用の RC 直列回路の Z, E, I の関係.

略解 8

与えられた電圧波形 e(t) と得られた電流波形 i(t) は以下の通りである.

 $e(t) = 10\sqrt{2}\sin\omega t = 14.1\sin\omega t$ V, $i(t) = 0.632\sin(\omega t + 63.4^{\circ})$ A.

これらを図示すると、図 5.23 に示すような波形となる.

略解 9

インピーダンス Z, 電圧 E, 電流 I は, それぞれ次式 の通りである.

> $Z = 10.0 - j20.0 = (22.4 \angle -63.4^{\circ}) \Omega,$ $E = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) V,$ $I = (0.447 \angle 63.4^{\circ}) A.$

これらを図示すれば、図 5.24 のようになる.

5.8 計算練習 (その2) RC 並列回路

図 5.25 に示した回路について,以下の問に答えよ. なお、電源 *E* の波形は、 $e(t) = E_{\rm m} \sin \omega t$ で表され、 $E_{\rm m} = 10\sqrt{2}$ V、 $\omega = 5000$ rad/s とする. また、 $C = 100 \ \mu$ F、 $R = 10 \ \Omega$ とする. 有効数字は 3 桁とする.



図 5.25 計算練習用の RC 並列回路.

- *e*(*t*) のフェーザ形式を*E* とするとき,*E* を *r*∠θ の 極座標形式で表せ.
- C と R の合成アドミタンス Y を r∠θ の極座標形式 で求めよ.
- フェーザ形式の電流 I を r∠θ の極座標形式で求 めよ.
- C に流れる電流 (フェーザ形式)I_C を r∠θ の極座標 形式で求めよ.
- R に流れる電流 (フェーザ形式)I_R を r∠θ の極座標 形式で求めよ.
- 6. *I*, *I*_C, *I*_Rの関係を複素平面上で図示せよ.
- 7. フェーザ形式の電流 *I* に対応する電流波形 *i*(*t*) を表 す式を書け.
- 8. e(t) と i(t) の波形の概形を図示せよ.
- 9. Y, E, Iの関係を複素平面上で図示せよ.

略解 1

電圧波形を表す式 $e(t) = E_{m} \sin(\omega t + \theta)$ に対応する フェーザ表記が $E = \frac{E_{m}}{\sqrt{2}} \angle \theta$ であるから,この場合の Eは以下のように表される.

$$E = \frac{10\sqrt{2}}{\sqrt{2}} \angle 0^{\circ} = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ V}.$$

略解 2

この場合の合成アドミタンス Yを表す式は,

$$Y = \frac{1}{R} + j\omega C$$

である.従って,Yは以下のようになる.

$$Y = \frac{1}{10} + j(5000) \times (100 \times 10^{-6})$$

= 0.1 + j5 × 10³ × 10⁻⁴
= 0.1 + j0.5
= 0.5099∠78.69°
= (0.510∠78.7°) S.

略解3

オームの法則 I = YE において、 $E = (10 \angle 0^\circ)$ V、 $Y = (0.5099 \angle 78.69^\circ)$ S であるから、I は以下のようになる.

$$I = YE = (0.5099\angle 78.69^{\circ}) \times (10\angle 0^{\circ})$$

= 5.099\angle 78.69^{\circ}
= (5.10\angle 78.7^{\circ}) A.

略解 4

Cのアドミタンスを Y_C とすると、オームの法則より、 Cに流れる電流は、 $I_C = Y_C E$ で求められる. Y_C は、

$$\begin{split} Y_{\rm C} &= {\rm j}\omega C \\ &= {\rm j}5000 \times 100 \times 10^{-6} = {\rm j}0.5 \\ &= (0.500 \angle 90.0^\circ) \ {\rm S}. \end{split}$$

従って、 $I_{\rm C}$ は以下のようになる.

$$I_{\rm C} = Y_{\rm C}E$$

= (0.5\angle 90°) \times (10\angle 0°)
= (5.00\angle 90.0°) A. (5.39)

略解 5

オームの法則より, R に流れる電流は $I_{\rm R} = E/R$ で求められる.従って, $I_{\rm R}$ は以下のようになる.

$$I_{\rm R} = \frac{E}{R} = \frac{10\angle 0^{\circ}}{10}$$

= (1.00\angle 0.00^{\circ}) A. (5.40)

略解 6

これまでに得た I, $I_{\rm C}$, $I_{\rm R}$ は以下の通りである.

$$I = (1.00 + j5.00) = (5.10 \angle 78.7^{\circ}) \text{ A},$$

$$I_{\rm C} = j5.00 = (5.00 \angle 90.0^{\circ}) \text{ A},$$

$$I_{\rm R} = 1.00 = (1.00 \angle 0.00) \text{ A}.$$



図 5.26 計算練習用の RC 並列回路の電流 (フェーザ)の 複素平面上での関係.

 $I = I_{R} + I_{C}$ に留意して、これらを複素平面上で図示すれば、図 5.26 のようになる.

略解 7

フェーザ形式で表した電流;

$$I = \frac{I_{\rm m}}{\sqrt{2}} \angle \phi$$

は,波形で表したときの電流 *i(t)* が次式で表されること を意味している.

 $i(t) = I_{\rm m}\sin(\omega t + \phi).$

 $I = (5.099 \angle 78.69^{\circ}) \mathbf{A}$ であったから,振幅 I_{m} と位相 ϕ は,それぞれ以下のようになる.

$$I_{\rm m} = 5.099\sqrt{2} = 7.21 \,\mathrm{A}, \quad \phi = 78.7^{\circ}.$$

従って, i(t) は次式のようになる.

 $i(t) = 7.21 \sin(\omega t + 78.7^{\circ})$ A.

略解 8

与えられた電圧波形 *e*(*t*) と得られた電流波形 *i*(*t*) は以下の通りである.

 $e(t) = 10\sqrt{2}\sin\omega t = 14.1\sin\omega t$ V, $i(t) = 7.21\sin(\omega t + 78.7^{\circ})$ A.

これらを図示すると,図 5.27 のようになる.

略解 9

アドミタンス Y, 電圧 E, 電流 I は, それぞれ次式の 通りである.

> $Y = (0.100 + j0.500) = (0.510\angle 78.7^{\circ}) \text{ S},$ $E = (10.0\angle 0.00^{\circ}) \text{ V},$ $I = (5.10\angle 78.7^{\circ}) \text{ A}.$

これらを図示すれば、図 5.28 のようになる.



図 5.27 計算練習用の RC 並列回路の電圧波形と電流波 形の関係.



図 5.28 計算練習用の RC 並列回路の Y, E, Iの関係.

5.9 計算練習 (その3) RL 直列回路

図 5.29 に示した回路について、以下の問に答えよ. なお、電源 E の波形は、 $e(t) = E_{\rm m} \sin \omega t$ で表され、 $E_{\rm m} = 10\sqrt{2}$ V、 $\omega = 5000$ rad/s とする. また、L = 10 mH、R = 10 Ω とする. 有効数字は 3 桁とする.



図 5.29 計算練習用の RL 直列回路.

- e(t) のフェーザ形式を E とするとき, E を r∠θ の 極座標形式で表せ.
- L と R の合成インピーダンス Z を r∠θ の極座標形 式で求めよ.
- フェーザ形式の電流 I を r∠θ の極座標形式で求 めよ.
- L にかかる電圧 (フェーザ形式)VL を r∠θ の極座標 形式で求めよ.
- 5. *R* にかかる電圧 (フェーザ形式)*V*_R を *r*∠θ の極座標 形式で求めよ.
- 6. E, V_L, V_Rの関係を複素平面上で図示せよ.
- フェーザ形式の電流 *I* に対応する電流波形 *i*(*t*) を表 す式を書け.
- 8. e(t) と i(t) の波形の概形を図示せよ.
- 9. Z, E, Iの関係を複素平面上で図示せよ.

略解 1

電圧波形を表す式 $e(t) = E_{m} \sin(\omega t + \theta)$ に対応する フェーザ表記が $E = \frac{E_{m}}{\sqrt{2}} \angle \theta$ であるから, この場合の Eは, 以下のようになる.

$$E = \frac{10\sqrt{2}}{\sqrt{2}} \angle 0^{\circ} = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ V}$$

となる.

略解 2

 $Z = R + j\omega L.$

である.従って,

$$Z = 10 + j(5000) \times (10 \times 10^{-3})$$

= 10 + j50
= 50.99\angle 78.69°
= (51.0\angle 78.7°) \Omega.

略解3

オームの法則 I = E/Z において、 $E = (10 \angle 0^\circ)$ V、 $Z = (50.99 \angle 78.69^\circ) \Omega$ であるから、I は以下のようになる.

$$I = \frac{E}{Z} = \frac{10\angle 0^{\circ}}{50.99\angle 78.69^{\circ}}$$

= $\frac{10}{50.99}\angle -78.69^{\circ}$
= $0.1961\angle -78.69^{\circ}$
= $(0.196\angle -78.7^{\circ})$ A. (5.41)

略解 4

Lのインピーダンスを Z_L とすると、オームの法則より、Lにかかる電圧は $V_L = Z_L I$ で求められる. Z_L は、

$$Z_{\rm L} = j\omega L = j5000 \times 10 \times 10^{-3}$$

= j50.0
= (50.0∠90.0°) Ω.

となる.従って, VL は以下のようになる.

$$V_{\rm L} = Z_{\rm L} I$$

= (50\angle 90°) × (0.1961\angle - 78.69°)
= 9.805\angle 11.31°
= (9.81\angle 11.3°) V. (5.42)

略解 5

オームの法則より, R にかかる電圧は $V_{
m R}$ = RI で求められる.従って, $V_{
m R}$ は以下のようになる.

$$\begin{split} V_{\rm R} &= Z_{\rm R} I \\ &= 10 \times (0.1961 \angle -78.69^\circ) \\ &= 1.961 \angle -78.69^\circ \\ &= (1.96 \angle -78.7^\circ) \ {\rm V}. \end{split}$$

略解 6



図 5.30 計算練習用の RL 直列回路の電圧 (フェーザ)の 複素平面上での関係.

これまでに得たE, V_L , V_R は以下の通りである.

 $E = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ V},$ $V_{\text{L}} = (9.81 \angle 11.3^{\circ}) \text{ V},$ $V_{\text{R}} = (1.96 \angle -78.7^{\circ}) \text{ V}.$

(5.43)

 $E = V_{\rm L} + V_{\rm R}$ に留意して、これらを複素平面上で図示す れば、図 5.30 のようになる.

略解 7

フェーザ形式の電流;

$$I = \frac{I_{\rm m}}{\sqrt{2}} \angle \phi$$

は,波形で表したときの電流 *i(t)* が次式で表されること を意味している.

 $i(t) = I_{\rm m}\sin(\omega t + \phi).$

 $I = (0.1961 \angle -78.69^{\circ}) A$ であったから,振幅 $I_{\rm m}$ と位相 ϕ は,それぞれ以下のようになる.

 $I_{\rm m} = 0.1961\sqrt{2} = 0.277 \,\text{A}, \quad \phi = -78.7^{\circ}.$

従って, i(t) は次式のようになる.

$$i(t) = 0.277 \sin(\omega t - 78.7^{\circ})$$
 A.

略解 8

与えられた電圧波形 *e*(*t*) と得られた電流波形 *i*(*t*) は以下の通りである.

 $e(t) = 10\sqrt{2}\sin\omega t = 14.1\sin\omega t$ V, $i(t) = 0.277\sin(\omega t - 78.7^{\circ})$ A.





図 5.31 計算練習用の RL 直列回路の電圧波形と電流波 形の関係.



図 5.32 計算練習用の RL 直列回路の Z, E, I の関係.

略解 9インピーダンス *Z*, 電圧 *E*, 電流 *I* は, それぞれ 次式の通りである.

> $Z = (10.0 + j50.0) = (51.0 \angle 78.7^{\circ}) \Omega,$ $E = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) V,$ $I = (0.196 \angle -78.7^{\circ}) A.$

これらを図示すれば,図 5.32 のようになる.

5.10 計算練習 (その 4) RL 並列回路

図 5.33 に示した回路について,以下の問に答えよ. なお,電源 E の波形は, $e(t) = E_{\rm m} \sin \omega t$ で表され, $E_{\rm m} = 10\sqrt{2}$ V, $\omega = 5000$ rad/s とする.また, L = 1 mH, R = 10 Ω とする.有効数字は 3 桁とする.



図 5.33 計算練習用の RL 並列回路.

- e(t) のフェーザ形式を E とするとき, E を r∠θ の 極座標形式で表せ.
- L と R の合成アドミタンス Y を r∠θ の極座標形式 で求めよ.
- フェーザ形式の電流 I を r∠θ の極座標形式で求 めよ.
- L に流れる電流 (フェーザ形式)I_L を r∠θ の極座標 形式で求めよ.
- *R*に流れる電流 (フェーザ形式)*I*_R を *r*∠θ の極座標 形式で求めよ.
- 6. *I*, *I*_L, *I*_Rの関係を複素平面上で図示せよ.
- 7. フェーザ形式の電流 *I* に対応する電流波形 *i*(*t*) を表 す式を書け.
- 8. e(t) と i(t) の波形の概形を図示せよ.
- 9. Y, E, Iの関係を複素平面上で図示せよ.

略解 1

電圧波形を表す $e(t) = E_{m} \sin(\omega t + \theta)$ に対応するフ ェーザ形式が $E = \frac{E_{m}}{\sqrt{2}} \angle \theta$ であるから,この場合の E は, 以下のように表される.

$$E = \frac{10\sqrt{2}}{\sqrt{2}} \angle 0^\circ = (10.0 \angle 0.00^\circ) \text{ V}$$

略解 2

この場合の合成アドミタンス Yを表す式は,

$$Y = \frac{1}{R} + \frac{1}{\mathrm{j}\omega L}.$$

である. 従って, Y は以下のようになる.

$$Y = \frac{1}{10} + \frac{1}{j(5000) \times (1 \times 10^{-3})}$$

= 0.1 - j0.2
= 0.2236 \angle - 63.43°
= (0.224 \angle - 63.4°) S.

略解 3

オームの法則 I = YE において, $E = 10 \angle 0^{\circ}$ V, $Y = 0.224 \angle -63.4^{\circ}$ S であるから, I は以下のようになる.

$$I = YE = (0.2236\angle - 63.43^{\circ}) \times (10\angle 0^{\circ})$$

= 2.236\angle - 63.43^{\circ}
= (2.24\angle - 63.4^{\circ}) A. (5.44)

略解 4

Lのアドミタンスを Y_L とすると、オームの法則より、 Lに流れる電流は $I_L = Y_L E$ で求められる. Y_L は、

$$Y_{\rm L} = \frac{1}{j\omega L} = \frac{-j}{5000 \times 1 \times 10^{-3}}$$

= -j0.2
= (0.20\angle - 90.0°) S.

となる.従って、 $I_{\rm L}$ は以下のようになる.

$$I_{\rm L} = Y_{\rm L}E$$

= (0.2\angle - 90°) × (10\angle 0°)
= 2\angle - 90°
= (2.00\angle - 90.0°) A.

略解 5

オームの法則より, R に流れる電流は $I_{\rm R} = E/R$ で求められる.従って, $I_{\rm R}$ は以下のようになる.

$$I_{\rm R} = \frac{E}{R}$$
$$= \frac{10\angle 0^{\circ}}{10}$$
$$= (1.00\angle 0.00^{\circ}) \text{ A.}$$

略解 6

これまでに得た I, I_L , I_R は以下の通りである.

 $I = (2.24 \angle -63.4^{\circ})$ A, $I_{\rm L} = (2.00 \angle -90.0^{\circ})$ A, $I_{\rm R} = (1.00 \angle 0.00^{\circ})$ A.



図 5.34 計算練習用の RL 並列回路の電流 (フェーザ)の 複素平面上での関係.

I = *I*_L + *I*_R に留意して,これらを複素平面上で図示すれば,図 5.34 のようになる.

略解 7

フェーザ形式の電流;

$$I = \frac{I_{\rm m}}{\sqrt{2}} \angle \phi$$

は,波形で表したときの電流 *i(t)* が次式で表されること を意味する.

 $i(t) = I_{\rm m}\sin(\omega t + \phi).$

 $I = (2.236 \angle - 63.43^{\circ}) \mathbf{A}$ であったから,振幅 I_{m} と位相 ϕ は,それぞれ以下のようになる.

 $I_{\rm m} = 2.236\sqrt{2} = 3.16 \, {\rm A}, \quad \phi = -63.4^{\circ}.$

従って, i(t) は以下のようになる.

 $i(t) = 3.16 \sin(\omega t - 63.4^{\circ})$ A.

略解 8

与えられた電圧波形 *e*(*t*) と得られた電流波形 *i*(*t*) は以下の通りである.

 $e(t) = 10\sqrt{2}\sin\omega t = 14.1\sin\omega t$ V, $i(t) = 3.16\sin(\omega t - 63.4^{\circ})$ A.

これらを図示すれば,図 5.35 のようになる.

略解 9

アドミタンス Y, 電圧 E, 電流 I は, それぞれ次式の 通りである.

フェーザ形式で表した電圧と電流は次式の通りである.

 $Y = (0.100 + j0.200) = (0.224 \angle -63.4^{\circ}) \text{ S},$ $E = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ V},$ $I = (2.24 \angle -63.4^{\circ}) \text{ A}.$



図 5.35 計算練習用の RL 並列回路の電圧波形と電流波 形の関係.



図 5.36 計算練習用の RL 並列回路の Y, E, I の関係.

これらを図示すれば,図 5.36 のようになる.

豆知識

豆知識

インピーダンスとフェーザを同じ平面上に描かない

Z はインピーダンスであり、フェーザの電圧や電流と は意味が異なる.フェーザは、正弦波の特徴である振幅 (実効値に変換しているが)と位相を表す表現方法の一つ であるが、インピーダンスは波形の特徴を表した物理量 では無い.従って、インピーダンスとフェーザを同じ複 素平面上に描くのは不適切であると筆者は考えている.

なお、より厳密に見れば、電圧と電流も単位の異なる 物理量であるから、電圧と電流のフェーザを何の根拠も 無しに同じ複素平面上に描くのはおかしい.多少無理矢 理であるが、以下のような根拠があれば許されるかもし れない.即ち、長さに関しては、電流フェーザ用と電圧 フェーザ用でそれぞれ異なるスケールを用いている、と いう根拠である.但し、電圧と電流はそもそも異なる物 理量であるから、電圧と電流のフェーザの長さの大小を 比べてもあまり意味がないことを認識して欲しい.

これに対し、電圧と電流のフェーザが成す角度に関し ては共通のスケールとなっているので、矢印で表された 二つのフェーザの間の角度は、その二つのフェーザを 波形で表したときの位相差に対応する、という意味を 持つ.

異なる物理量である電圧と電流のフェーザを無理矢理 同じ複素平面上で描くことがまかり通っている大きな理 由は,後者の利便性があるからではないだろうか,と思 う.実際,フェーザに慣れてくれば,フェーザの図を見 ただけで,オシロスコープで観測される波形(図 5.23 に 示すような)がどのように見えることになるか,という ことがわかるようになる.

豆知識

学術論文における字体のルール

学術論文(特に工学系)や厳格なテキストでは,式関係で用いる字体についても以下のような厳格なルールがある.

 ・ 斜体, イタリック
 物理量,変数,変関数を表す場合

例:電流 *I*,電圧 *V*,電力 *P*,ボルツマン定数 *k*_B, *f*(*x*), ...

- 立体, ローマン
 - モノ,コト,既定関数,演算子,単位,数値 例: $I_m = 1 A$, $V_e = 1 V$, $\sin \theta$, dx, ...

 $I_{\rm m}$ の下付のmは最大というコトを表すので I_m と は書かない. $V_{\rm e}$ の下付のeも実効値であるという コトを表すので V_e とは書かない. 虚数単位のj(或 いは,数学の場合には i)も,変数ではないので, j, iとは書かない. 指数関数の $e^{j\theta}$ のeも変数で はないので, $e^{j\theta}$ とは書かない. $k_{\rm B}$ の下付のBも, Botlzmannという人の名前の頭文字であるから, k_B とは書かない. 微分記号も以下のようになる.

$$\bigcirc \frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} \quad \times \frac{di}{dt}$$

従って、本書のような電気回路の場合には、厳密に判定 すると、以下のようになる.

- ×「抵抗 R を接続すると…」
- ○「抵抗 R を接続すると…」
- ○「抵抗値 R が増加すると…」
- ×「抵抗値 R が増加すると…」

本書では、「抵抗 R」のような書き方もしているが、厳 格に書くと極めて冗長になるので、以下のように省略し たものと思って欲しい (手抜きですが…).

- 厳密版:抵抗値が*R*の抵抗R
 省略版:抵抗*R*,あるいは単に*R*
- 厳密版:インダクタンスがLのコイルL
 省略版:コイルL,あるいは単にL
- 厳密版:キャパシタンスがCのコンデンサC
 省略版:コンデンサC,あるいは単にC

更に,数値と単位の間には必ずスペース(半角)を入れる というルールもある.本書でもこのルールに則っていな いところがまだ残っていますが,随時,直していきます.

豆知識

電気回路の音響への応用

エレキギターを扱う人であれば、図 5.37 に示すよう なエフェクターの一つであるフェイズシフター,もしく は、フェイザーというものがあるのを知っている思う. これは、本稿で触れた移相回路を原理とするデバイス



図 5.37 フェイズシフター (BOSS PH-3) [3].

である.但し,位相をずらしただけでは,波形に変化は 現れない.従って,音色も変化しない.このデバイスで は、もとの音響信号と位相をずらした音響信号を干渉さ せる.しかし,正弦波の位相をずらして足しても,強め 合うか弱め合うかのどちらかである.従って,色々な周 波数の混合波形である音響信号の全ての周波数成分が同 じ位相だけずれても,音が強くなるか弱くなるかだけで ある.

エフェクターのフェイズシフターを通すと音色が変わ るのは、周波数によって位相シフト量が異なるからであ る.これにより、ある周波数帯域の音は強め合い、ある 周波数帯域の音は弱め合うことになる.

ただ、これだけでは、原音からの違いは時間的に変化 しないため、面白みのない音になる.エフェクターで は、位相のずれを周期的に変化させることでふわふわし たワウ的な効果を与えている.似たデバイスとして、フ ランジャーがあるが、こちらは信号遅延回路を原理とし て使っている.

事前基盤知識確認事項

[1] フェーザ形式による表現の復習

 $i(t) = I_{\rm m} \sin(\omega t + \theta)$ なる電流のフェーザ形式による表現を書き、複素平面上で描け.

略解

$$I = rac{I_{
m m}}{\sqrt{2}} {
m e}^{{
m j} heta}$$
 \pm that $I = rac{I_{
m m}}{\sqrt{2}} ar{ heta}$

これを複素平面上で図示すれば、図 5.38 のようになる.

[2] フェーザ形式による表現の復習

Imag.

C

 $v(t) = V_{\rm m} \sin(\omega t + \theta)$ なる電圧のフェーザ形式による 表現を書き, 複素平面上で描け.

略解

$$V = rac{V_{\mathrm{m}}}{\sqrt{2}} \mathrm{e}^{\mathrm{j} heta} ~~ \pm \hbar \mathrm{i} t ~~ V = rac{V_{\mathrm{m}}}{\sqrt{2}} \angle heta.$$

これを複素平面上で図示すれば、図 5.39 のようになる.



Real



図 5.39 $v(t) = V_{\rm m} \sin(\omega t + \theta)$ のフェーザ表現.

[3] インピーダンスの復習

R, *L*, *C* で構成される直列回路の合成インピーダンス
 Z を表す式を書け. *Z* の両端の電圧とそこを流れる電流
 をフェーザ形式で表したものを V, *I* とするとき, *V*,
 I, *Z* の間に成り立つ式を書け.

略解

$$Z = R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C}$$
$$V = ZI$$

[4] アドミタンスの復習

R, *L*, *C* で構成される並列回路の合成アドミタンス *Y* を表す式を書け. *Y* の両端の電圧とそこを流れる電流を
 フェーザ形式で表したものを *V*, *I* とするとき, *V*, *I*,
 Y の間に成り立つ式を書け.

略解

$$Y = \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} + j\omega C$$
$$I = YV$$

事後学習内容確認事項

簡単な四則演算によるフェーザを用いた計算結果から オシロスコープで観測されるはずの波形を予測する.

A. 直列接続

 $v(t) = V_{\rm m} \sin \omega t$ で、 $V_{\rm m} = 10\sqrt{2}$ V、 $\omega = 5000$ rad/s と する.抵抗 R = 1 Ω、コンデンサ $C = 400 \ \mu$ F の RC 直 列回路について以下の問いに答えよ、有効数字 3 桁で答 えよ、

1. 波形とフェーザの関係

v(*t*) のフェーザ表記を *V* とするとき, *V* を極座標形式 (*r*∠*θ* の形式) で表せ.

略解

振幅 $V_{\rm m}$ から実効値 $V_{\rm e}$ を求めると,

 $V_{
m e} = rac{V_{
m m}}{\sqrt{2}} = 10.0V$

電圧の初期位相はゼロであるから,

$$V = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) V$$

2. 直列インピーダンス

RC 直列合成インピーダンス Z の値を直角座標形式と 極座標形式で書け. Z を複素平面上で図示せよ.

略解



図 **5.40** 周波数 *ω* = 5000 rad/s における抵抗 *R* = 1 Ω と コンデンサ *C* = 400 *μ*F の直列接続インピーダンス *Z*.

$$Z = R + \frac{1}{j\omega C}$$
$$= (1.00 - j0.500) \Omega$$

極座標形式では,

$$Z = 1.118 \angle -26.57^{\circ}$$

= (1.12 \arrow -26.6°) \Omega

これを図示すると図 5.40 のようになる.

3. 交流版オームの法則

Zに流れる電流のフェーザ表記を*I*とする.*I*を極座 標形式で表せ.*V*と*I*を複素平面上で表せ.

略解

$$I = \frac{V}{Z} = \frac{10\angle 0^{\circ}}{1.118\angle -26.57^{\circ}}$$
$$= \frac{10}{1.118}\angle (0^{\circ} + 26.57^{\circ})$$
$$= 8.944\angle 26.57^{\circ}$$
$$= (8.94\angle 26.6^{\circ}) \text{ A}$$

これを図示すると図 5.41 のようになる.

4. フェーザ形式から時間領域関数へ

フェーザ形式の I から,時間領域の i(t) を求めよ.

略解



図 5.41 周波数 ω = 5000 rad/s における抵抗 R = 1 Ω と コンデンサ C = 400 μ F の直列接続インピーダンス Z に かかる V とそこに流れる I の関係.



図 5.42 周波数 ω = 5000 rad/s における抵抗 R = 1 Ω と コンデンサ C = 400 μ F の直列接続インピーダンス Z に かかる電圧の波形 v(t) と,そこに流れる電流の波形 i(t)の関係.

$$I_{\rm m} = I_{\rm e}\sqrt{2} = 8.944 \times \sqrt{2} = 12.65$$

= 12.7 A

よって,

 $i(t) = 12.7 \sin(\omega t + 26.6^{\circ}) \text{ A}$

これを図示すると図 5.41 のようになる.

B. 並列接続

 $i(t) = I_{\rm m} \sin \omega t$ で, $I_{\rm m} = 10\sqrt{2}$ A, $\omega = 5000$ rad/s と する. 抵抗 $R = 1 \Omega$, コイル L = 0.4 mH の RL 並列回 路について,以下の問いに答えよ. 有効数字 3 桁で答 えよ.

1. 波形とフェーザの関係

i(*t*)のフェーザ表記を*I*とするとき,*I*を極座標形式 (*r*∠θの形式)で表せ.

略解

振幅 I_m から実効値 I_e を求めると,

$$I_{\rm e} = \frac{I_{\rm m}}{\sqrt{2}} = 10.0A$$

電流の初期位相はゼロであるから,

$$I = (10.0 \angle 0.00^{\circ}) \text{ A}$$



図 **5.43** 周波数 ω = 5000 rad/s における抵抗 *R* = 1 Ω と コイル *L* = 0.4 mH の並列接続アドミタンス *Y*.

2. 並列インピーダンス

RL 並列合成アドミタンス Y の値を直角座標形式と極 座標形式で書け. Y を複素平面上で図示せよ.

略解

$$Y = \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} = (1.00 - j0.500) \text{ S}$$

極座標形式では,

$$Y = 1.118 \angle -26.57^{\circ}$$

= (1.12 \arrow -26.6^{\circ}) S

これを図示すると図 5.43 のようになる.

3. 交流版オームの法則

Yにかかる電圧のフェーザ表記を**V**とする.**V**を極 座標形式で表せ.**I**と**V**を複素平面上で表せ.

略解

$$V = \frac{I}{Y} = \frac{10\angle 0^{\circ}}{1.118\angle -26.57^{\circ}}$$
$$= \frac{10}{1.118}\angle (0^{\circ} + 26.57^{\circ})$$
$$= 8.944\angle 26.57^{\circ}$$
$$= (8.94\angle 26.6^{\circ}) V$$

これを図示すると図 5.44 のようになる.

4. フェーザ形式から時間領域関数へ



図 5.44 周波数 ω = 5000 rad/s における抵抗 R = 1 Ω と コイル L = 0.4 mH の並列接続アドミタンス Y に流れる 電流 I と,そこにかかる電圧 V の関係.



図 5.45 周波数 ω = 5000 rad/s における抵抗 R = 1 Ω と コイル L = 0.4 mH の並列接続アドミタンス Y に流れ る電流の波形 *i*(*t*) と,そこにかかる電圧の波形 *v*(*t*) の 関係.

フェーザ形式の V から,時間領域の v(t) を求めよ.

略解

$$V_{\rm m} = V_{\rm e}\sqrt{2} = 8.944 \times \sqrt{2} = 12.65$$

= 12.7 V

よって,

 $v(t) = 12.7 \sin(\omega t + 26.6^{\circ}) \text{ V}$

これを図示すると図 5.45 のようになる.



- [1] https://www.yokogawa.com/jp-ymi/gmi/dc/gmi-2755-001-jp.htm?nid=left
- $\cite{21} http://bestoinstruments.com/product/Maxwells-Inductance.aspx \cite{21} http://bestoinstruments.com/productance.aspx \cite{21} http://bestoinstruments.com/productance.aspx \cite{22} http://be$
- [3] http://jp.boss.info/